メカトロニクス・ロボティクス

Mechatronics - Robotics

加速度センサ Accelerometer AT** 人工ポネンシャル法 Artificial potential field approach ボールおし Ball screw バイラテラル制御 コンプイアンス制御 コンプイアンス制御 コンプイアンス制御 Compliance control コンプイアンス制御 Compliance control コンプイアンス制御 Compliance control コンプイアンス制御 Configuration space 速起電力 Counter electromotive force Denavit-Hartenberg notation ディファレンシャルギア Gap sensor ジャイコスコーブ Gyroscope H-bridge circuit バブディックインタフェース Haptic interface バーニーングドライブ Harmonic drive 間路マータ おないのも目 おはいの なは、おはいの なは、おはいの なは、ないの なは、ないの ないの ないの	DOT 4	DO 1
A工ポテンシャル法 ポールねじ Ball screw ポールねじ Ball screw パイタテラル整御 Billateral control コンフライアンス影節 Compliance control コンフライアンス影節 Compliance control コンフィギュレーション空間 Configuration space 逆起電力 Counter electrometive force Denavit-Hartenbergizit法 Denavit-Hartenbergizitate De	DCモータ	DC motor
ボールねじ Ball screw バイラテント制御 Bilataral control コンプライアシス新神 Compliance control コンプライアシス新神 Comfiguration space ごを取電力 Configuration space Denavit-Hartenbergabix Denavit-Hartenberg notation デイファレンシャルキア Differential gear ギャップセッサ Gap sensor ジャイロスコーブ Gyroscope Hプリッジ回路 H-bridge circuit ハブティックインタフェース Haptic interface ハーモニックドライブ Harmonic drive 開拓・アクテュエータ Hydraulic actuator 誘導モータ Induction motor 地速速動学 Inverse kinematics カルマンフィルタ Kalman filter レーザレンジファイング Laser rangefinder 位相進み是社構質 Laad-lag compensation 磁気回路 Magnetic circuit Maripulability 非ホロノミックシステム Nonholonomic system カイキストを実中別 Nyquist stability oriterion パラレルリング機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin アナイ・アクラオ Photo interrupter Pub 報節 PiD control 圧電アクチュエータ Piezoelectric actuator 記室音楽権 Pianetary gear mechanism ボナシショメータ Protentioneter アナアのint-to-point/動御 PTP (point-to-point) control Resolver Resolver Rotary Provincy Stand (smultaneous localization and mapping) 大株ターブリーバ Resolver スカラロボット SCARA robot 特異多勢 Singular configuration State Observer Strain gauge Gillink mechanism Strain gauge Gillink multaneous localization and mapping) 大は吸引プロークリエンコーダ Scara (smultaneous localization and mapping) 大は吸引プロークリエンコーグ Strain gauge Gillink mechanism VT・アン・フェーク Strain gauge UT・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア		
ポイラテラル制御 Silateral control コンフライアンス制御 Compliance control コンフライアンス制御 Compliance control コンフイギュレーション室間 Configuration space 逆起電力 Counter electromotive force Denavit-Hartenberg RDI法 Denavit-Hartenberg notation グイファンシャルギア Offerential gear ギャップセンサ Gap sensor ジャイコスコープ Gyroscope Hartyリンジョル Happic interface Happic interface ハーモニッグドライブ Hamonic drive Midden Markov model Marc アクチュエータ Hydraulic actuator 誘導モータ Industion motor Industry Magnetic Circuit Magnetic Circuit Magnetic Magnetic Circuit Magnetic Magnetic Circuit Magnetic Circuit Magnetic Circuit Magnetic Magnetic Circuit Magnetic Magnetic Circuit Magnetic Circuit Magnetic Circuit Magnetic Circuit Magnetic Circuit Parkat Spay Photo Interrupter PiD Mid Parallel link mechanism Photo Interrupter PiD control 正定アクチュエータ Piezoelectric actuator 連盟車車推構 Planetary gear mechanism Photo Interrupter PiD Mid Parallel Red Magnetic Circuit Magnetic		
コンフライアンス制御 Compliance control コンフィギュレーション空間 Configuration space 逆起電力 Configuration space 逆起電力 Configuration space ジャイロスコブ Denavit-Hartenbergizit法 Denavit-Hartenbergi notation ブイアレンシャルギア Differential gear ギャップセンサ Gap sensor ジャイロスコブ Gyroscope Hプリッジ回路 H-bridge circuit ハブディックインタフェース Haptic interface ハーモニッグドライブ Harmonic drive IIII. Harmonic drive III. Hydraulic actuator 遊運動学 Inverse kinematics カルマンフィルタ Laser rangefinder 位相進・浸食 / high Carlot of the Markov motor 他 Magnetic circuit 和 Magnetic circuit 和 Standard (Apple of the Markov motor) ル マンフィルタ Laser rangefinder 位相進・浸食 / high Carlot of the Markov motor ル マンフィルタ Laser rangefinder 位相進・浸食 / high Carlot of the Magnetic circuit 和 Standard (Apple of the Magnetic circuit		
コンフィギュレーション空間 Configuration space 逆起竜力 Counter electromotive force Denavit-Hartenberg Rotation デイファレンシャルギア Differential gear ギャップセンサ Gap sensor ジャイロスコーブ Gyroscope H-Driving Growth Hartenberg notation アイファレンシウェス Haptic interface ハーモニックドライブ Harmonic drive Handric actuator Hartenbergを記述 Haptic interface ハーモニックドライブ Harmonic drive Harten Markov model Hart アクテュエータ Hydraulic actuator 勝孝モータ Induction motor 近週勘学 Inverse kinematics カルマンフィルタ Kalman filter レーザレンジファインダ Laser rangefinder 位相進気遅れ構質 Lead-lag compensation 磁気回路 Margnetic circuit 可操作性 Manipulability 非ホロノミッグシステム Nonholonomic system ナイキスト変定判別 Nyquist stability circlerion アナインタラブタ Photo interrupter Pipの制御 PiD control 圧電アクテュエータ Pezcolectric actuator 建屋南車横構 Planetary gear mechanism ドボンショメータ Potentiometer アナアしかけ、Person Prepoint Control アリルンス Resolver ロークリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット ScARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) 大総オブザーバ State observer メオスコイルモータ Voice coil motor		
逆起電力 Counter electromotive force Denavit-Hartenberg Detavit-Hartenberg Detavit-Hartenbe	-	
Denavit-Hartenberg記法 Denavit-Hartenberg notation ディファレジャルギア		
ディファレンシャルギア		
ギャップセンサ Gap sensor ジャイロスコープ Gyroscope H-bridge circuit ハブティックインタフェース Haptic interface ハーモニックドライブ Harmonic drive 随れマルコフモデル Hidden Markov model 油圧アクテュエータ Induction motor 速運動学 Inverse kinematics カルマンフィルタ Laser rangefinder 位相進み遅れ棒酸 Lead-lag compensation 磁気回路 Magnetic circuit 耐力・ジンフィルタ Manipulability 対・オースンクステム Nonholonomic system ハブラルリンク現棒 Parallel link mechanism パブラルリンク機構 Parallel link mechanism レガトグラブクターフター Photo interrupter PID Mill 歴度のチェエータ Piezoelectric actuator 関連事機構 Planetary gear mechanism アボーンショメータ Potentiometer アTP(point-to-point)制御 PTP (point-to-point) ontrol PVMMの副即 Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカフロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration Strain gauge 同期モータ Synchronous motor ステッピングモータ Stepper motor Utrasnous motor ボイスコイルモータ Voice coil motor		
ジャイロスコープ Gyroscope Hブリッジ回路 H-bridge circuit ハブティックインタフェース Haptic interface ハーモニックドライブ Harmonic drive 隠れマルココモデル Hidden Markov model 油圧アクチュエータ Hydraulic actuator 誘導モータ induction motor 遅速動学 Inverse kinematics カルマンフィルタ Kalman filter レーザレンジファインダ Laser rangefinder 位相進み遅れ補償 Lead-lag compensation 磁気回路 Magnetic circuit 耐気角路 Magnetic circuit 可操作性 Manipulability 非ホロノミックシステム Nonholonomic system ナイキスト安定判別 Nyquist stability criterion バブレルリンク機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin フォトインタラブタ Photo interrupter PID Billip PiD control 正電アクチュエータ Piezcelectric actuator 連盟車機構 Planetary gear mechanism ボテンショメータ Potentiometer PTP (point-to-point)側御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 元長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) STA-1-ブジ・バ State observer ステッピングモータ Strain gauge 阿期モータ Synchronous motor オイスコイルモータ Voice coil motor		
H7リッジ回路 H-bridge circuit ハブティックインタフェース Haptic interface ハーモニッグドライブ Harmonic drive Hidden Markov model 油圧アクチュエータ Hydraulic actuator Inverse kinematics 加ルマンフィルタ Kalman filter レーザレンジファインダ Laser rangefinder 位相違み遅れ精償 Lead-lag compensation 磁気回路 列操作性 Manipulability 非ホロノミックシステム Nonholonomic system ハブラレリリンク機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin フォトインタラブタ Photo interrupter Photo interrupte		
ハブティックインタフェース Haptic Interface ハーモニッグドライブ Harmonic drive 隠れマルコフモデル Hidden Markov model 池庄アクチェータ Induction motor 誘導モータ Induction motor 沙運動学 Inverse kinematics カルマンフィルタ Kalman filter レーザレンジファインダ Laser rangefinder 位相進み遅れ補償 Lead-lag compensation 磁気回路 Magnetic circuit 可操作性 Manipulability 非ホロノミックシステム Nonholonomic system ハブラレルリンク機構 Parallel link mechanism グラレルリンク機構 Parallel link mechanism クオ・インタラブタ Photo interrupter PDI制御 PID control 圧電アクチュエータ Piezoelectric actuator 連星歯車機構 Planetary gear mechanism ボデンショメータ PTP (point-to-point) memper アサリルバートの中が、ラレルリンク機構 Parallel link mechanism アナーバンタブクタ Photo interrupter アリルが PTP (point-to-point) memper アサロバートの中が、ランロイル・アナーバ・アナーバ・アナーバ・アナーバ・アナーバ・アナーバ・アナーバ・アナーバ		
ハーモニックドライブ Harmonic drive Hidden Markov model AltETクチュエータ Hydraulic actuator Bispet P Inverse kinematics I		
隠れマルコフモデル Hidden Markov model Apprature Approximation and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) Strain gauge Apprature Approximation and mapping Apprature Apprature Approximation and mapping Approximation and mapping Approximation approximation and mapping Approximation approximation approximation approximation and mapping Approximation approximation approximation and mapping Approximation approximation approximation approximation approximation and mapping Approximation approxi		
油圧アクチュエータ Hydraulic actuator 誘導モータ Induction motor 逆速動学 Inverse kinematics カルマンフィルタ Kalman filter レーザレンジファインダ Laser rangefinder 位相進み遅れ補償 Lead-lag compensation 磁気回路 Magnetic circuit 可操作性 Manipulability 非ホロ/ミックシステム Nonholonmic system ナイキスト安定判別 Nyquist stability criterion パラレルリンク機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin フォインタラブタ Photo interrupter PID 割御 PID control モ電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星蘭車機構 Planetary gear mechanism ボテンショメータ Potentiometer PTP(point-to-point) alim PTP (point-to-point) control PPM制御 PTP (point-to-point) control PVMM制御 PWM control Redundant degree-of-freedom PUブルバ レブルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異子と呼びカーバータ State observer ステッピングモータ <td></td> <td>Harmonic drive</td>		Harmonic drive
誘導モータ previous tability property (and the content of the content	隠れマルコフモデル	Hidden Markov model
逆運動学 Inverse kinematics カルマンフィルタ Kalman filter レーザレンジファインダ Laser rangefinder 位相進み遅れ補償 Lead-lag compensation 磁気回路 Magnetic circuit 可操作性 Manipulability 非ホロノミックシステム Nonholonomic system ナイキスト安定判別 Nyquist stability criterion パラレック機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin カキインタラブタ Photo interrupter PD 制御 PID control 医電力チュエータ PiD control 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ポアンョメータ Potentiometer PVMointer PTP (point-to-point) control PVMb制御 PTP (moint-to-point) control ア長自由度 Redundant degree-of-freedom レブルバ Resolver スカラーボット SCARA robot ち裏姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) State observer ステッピングーイ・タ Stepper motor びずみゲージ Strain gauge 同期ニータ Tachogenerator ティーチングブレイ		Hydraulic actuator
### Kalman filter Laser rangefinder		Induction motor
レーザレンジファインダ		Inverse kinematics
位相進み遅れ補償 Lead-lag compensation 磁気回路 Magnetic circuit Manipulability 非ホロノミックシステム Nonholonomic system ナイキスト安定判別 Nyquist stability criterion バラレルリンク機構 Parallel link mechanism dtfa余有 Phase margin Photo interrupter PID制御 PID control F電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism PTP (point-to-point)制御 PTP (point-to-point)制御 PTP (point-to-point)制御 PWM control PMM制御 PWM control Readundant degree-of-freedom PMM PMM PMM PMM PMM PMM PMM PMM PMM PM	カルマンフィルタ	Kalman filter
磁気回路 Magnetic circuit 可操作性 Manipulability 非ホロノミックシステム Nonholonomic system ナイキスト安定判別 Nyquist stability criterion パラレルリンク機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin フォトインタラブタ Photo interrupter PID 制御 PiD control 任電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ポテンショメータ Potentiometer PTP(point-to-point)制御 PTV (point-to-point) control PWM制御 PVM control 元長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor リンザネゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングブレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ポイスコイルモータ Voice coil motor	レーザレンジファインダ	Laser rangefinder
可操作性 Manipulability 非ホロノミックシステム Nonholonomic system ナイキスト安定判別 Nyquist stability criterion バラレルリンク機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin フォトインタラブタ Photo interrupter PID制御 PID control 圧電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ボテンショメータ Potentiometer PTP (point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) メ燃ホブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ボイスコイルモータ Voice coil motor	位相進み遅れ補償	Lead-lag compensation
非ホロノミックシステム Nonholonomic system ナイキスト安定判別 Nyquist stability criterion バラレルリンク機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin フオトイクタラブタ Photo interrupter PID 制御 PID control 圧電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ボテンショメータ Potentiometer PTP (point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) メ炸態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングブレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ボイスコイルモータ Voice coil motor	磁気回路	Magnetic circuit
ナイキスト安定判別Nyquist stability criterionパラレルリンク機構Parallel link mechanism位相余有Phase marginフォトインタラプタPhoto interrupterPID制御PID control圧電アクチュエータPiezoelectric actuator遊星歯車機構Planetary gear mechanismボテンショメータPotentiometerPTP(point-to-point)制御PTP (point-to-point) controlPWM制御PWM control冗長自由度Redundant degree-of-freedomレゾルバResolverロータリエンコーダRotary encoderスカラロボットSCARA robot特異姿勢Singular configurationSLAM (simultaneous localization and mapping)SLAM (simultaneous localization and mapping)状態オブザーバState observerステッピングモータStepper motorひずみゲージStrain gauge同期モータSynchronous motorオンジェネレータTachogeneratorティーチングプレイバックTeaching playback超音波モータUltrasonic motorポイスコイルモータVoice coil motor	可操作性	Manipulability
パラレルリンク機構 Parallel link mechanism 位相余有 Phase margin フォトインタラブタ Photo interrupter PID制御 PID control 圧電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ポテンショメータ Potentiometer PTP(point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングブレイパック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ポイスコイルモータ Voice coil motor	非ホロノミックシステム	Nonholonomic system
位相余有 Phase margin フォトインタラブタ Photo interrupter PID 制御 PID control 圧電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ポテンショメータ Potentiometer PTP(point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングブレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ポイスコイルモータ Voice coil motor	ナイキスト安定判別	Nyquist stability criterion
Photo interrupter PID制御 PiD control 圧電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ポテンショメータ Potentiometer PTP(point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 元長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) 大きまで、大きいアングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Voice coil motor	パラレルリンク機構	Parallel link mechanism
PID 和御 PID control 圧電アクチュエータ Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ポテンショメータ Potentiometer PTP (point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングブレイバック Teaching playback 超音波モータ Voice coil motor	位相余有	Phase margin
First Pof Piezoelectric actuator 遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ポテンショメータ Potentiometer PTP(point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ポイスコイルモータ Voice coil motor	フォトインタラプタ	Photo interrupter
遊星歯車機構 Planetary gear mechanism ポテンショメータ Potentiometer PTP(point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ポイスコイルモータ Voice coil motor	PID制御	PID control
ポテンショメータ Potentiometer PTP(point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Voice coil motor	圧電アクチュエータ	Piezoelectric actuator
PTP (point-to-point)制御 PTP (point-to-point) control PWM制御 PWM control 冗長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) State observer ステッピングモータ Stepper motor Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor がice coil motor	遊星歯車機構	Planetary gear mechanism
PWM制御 PWM control 元長自由度 Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ボイスコイルモータ Voice coil motor	ポテンショメータ	Potentiometer
Redundant degree-of-freedom レゾルバ Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor	PTP(point-to-point)制御	PTP (point-to-point) control
Resolver ロータリエンコーダ Rotary encoder スカラロボット SCARA robot 特異姿勢 Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor	PWM制御	PWM control
ロータリエンコーダRotary encoderスカラロボットSCARA robot特異姿勢Singular configurationSLAM (simultaneous localization and mapping)SLAM (simultaneous localization and mapping)状態オブザーバState observerステッピングモータStepper motorひずみゲージStrain gauge同期モータSynchronous motorタコジェネレータTachogeneratorティーチングプレイバックTeaching playback超音波モータUltrasonic motorボイスコイルモータVoice coil motor	冗長自由度	Redundant degree-of-freedom
スカラロボット SCARA robot Singular configuration SLAM (simultaneous localization and mapping) SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor Voice coil motor	レゾルバ	Resolver
特異姿勢Singular configurationSLAM (simultaneous localization and mapping)SLAM (simultaneous localization and mapping)状態オブザーバState observerステッピングモータStepper motorひずみゲージStrain gauge同期モータSynchronous motorタコジェネレータTachogeneratorティーチングプレイバックTeaching playback超音波モータUltrasonic motorボイスコイルモータVoice coil motor	ロータリエンコーダ	Rotary encoder
SLAM (simultaneous localization and mapping) 状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック 超音波モータ Ultrasonic motor がイスコイルモータ Voice coil motor	スカラロボット	SCARA robot
状態オブザーバ State observer ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ボイスコイルモータ Voice coil motor	特異姿勢	Singular configuration
ステッピングモータ Stepper motor ひずみゲージ Strain gauge 同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ボイスコイルモータ Voice coil motor	SLAM (simultaneous localization and mapping)	SLAM (simultaneous localization and mapping)
ひずみゲージStrain gauge同期モータSynchronous motorタコジェネレータTachogeneratorティーチングプレイバックTeaching playback超音波モータUltrasonic motorボイスコイルモータVoice coil motor	状態オブザーバ	State observer
同期モータ Synchronous motor タコジェネレータ Tachogenerator ティーチングプレイバック Teaching playback 超音波モータ Ultrasonic motor ボイスコイルモータ Voice coil motor	ステッピングモータ	Stepper motor
タコジェネレータTachogeneratorティーチングプレイバックTeaching playback超音波モータUltrasonic motorボイスコイルモータVoice coil motor	ひずみゲージ	Strain gauge
ティーチングプレイバックTeaching playback超音波モータUltrasonic motorボイスコイルモータVoice coil motor	同期モータ	Synchronous motor
超音波モータ Ultrasonic motor Voice coil motor	タコジェネレータ	Tachogenerator
ボイスコイルモータ Voice coil motor	ティーチングプレイバック	Teaching playback
	超音波モータ	Ultrasonic motor
ZMP (zero moment point) ZMP (zero moment point)	ボイスコイルモータ	Voice coil motor
	ZMP (zero moment point)	ZMP (zero moment point)