

## メカトロニクス・ロボティクス

## Mechatronics・Robotics

加速度センサ	Accelerometer
人工ポテンシャル法	Artificial potential field approach
ボールねじ	Ball screw
バイラテラル制御	Bilateral control
コンプライアンス制御	Compliance control
コンフィギュレーション空間	Configuration space
逆起電力	Counter electromotive force
DCモータ	DC motor
Denavit-Hartenberg記法	Denavit-Hartenberg notation
ディファレンシャルギア	Differential gear
ギャップセンサ	Gap sensor
ジャイロスコープ	Gyroscope
ハプティックインタフェース	Haptic interface
ハーモニックドライブ	Harmonic drive
Hブリッジ回路	H-bridge circuit
隠れマルコフモデル	Hidden Markov model
油圧アクチュエータ	Hydraulic actuator
誘導モータ	Induction motor
逆運動学	Inverse kinematics
カルマンフィルタ	Kalman filter
レーザレンジファインダ	Laser rangefinder
位相進み遅れ補償	Lead-lag compensation
磁気回路	Magnetic circuit
可操作性	Manipulability
非ホロノミックシステム	Nonholonomic system
ナイキスト安定判別	Nyquist stability criterion
パラレルリンク機構	Parallel link mechanism
位相余有	Phase margin
フォトインタラプタ	Photo interrupter
PID制御	PID control
圧電アクチュエータ	Piezoelectric actuator
遊星歯車機構	Planetary gear mechanism
ポテンシオメータ	Potentiometer
PTP(point-to-point)制御	PTP (point-to-point) control
PWM制御	PWM control
冗長自由度	Redundant degree-of-freedom
レゾルバ	Resolver
ロータリエンコーダ	Rotary encoder
スカラロボット	SCARA robot
特異姿勢	Singular configuration
SLAM (simultaneous localization and mapping)	SLAM (simultaneous localization and mapping)
状態オブザーバ	State observer
ステッピングモータ	Stepper motor
ひずみゲージ	Strain gauge
同期モータ	Synchronous motor
タコジェネレータ	Tachogenerator
ティーチングプレイバック	Teaching playback
超音波モータ	Ultrasonic motor
ボイスコイルモータ	Voice coil motor
ZMP (zero moment point)	ZMP (zero moment point)